2022—2023 学年度第二学期期中测试卷 八年级(初二)物理

| 一、填空题(共 201.中华文化博大精深的力(选填) | ,"成语"就是其 | 其中一个瑰宝。"以 或"等于")石头 | 以卵击石"从力学的 受到的力;"缚鸡之 | 角度来看,鸡蛋受到 之力"描述的是力的三 |
|---|--|--|---|---|
| 要素中力的 | 。(选填" | 大小""方向"或 | "作用点") | |
| 2.如图 1 所示是小明 小明加速跑的过程 | | | 人就会向前运动,说 ""变小"或"不到 | |
| | M's | 立在手指上的铅笔 台灯有个大师 | | 000 #AB |
| 图 1 | 图 2 | 图 | N-2 | 图 4 |
| 3.如图 2 所示的辣椒 | 椒果朝天生长, 故 | 女名"朝天椒"。 | 椒果在结出后不断草 | 月上生长的过程中, 其 |
| 所受重力的大小 | (选填 "弦 | 医大""变小"或" | 不变"),其所受重力 | 力的方向是。 |
| 4.在如图 3 所示的几 | 个实例中,用增力 | 大支承面的方法提 | 高稳定性的两个实例 | 间是。甲中的 |
| 铅笔所受重力大小 | (选填 | "大于""小于" | 或"等于")手指双 | 可它的支持力大小。 2015年 1873年1915日 |
| | | | | -飞叶,拨动飞叶时可 |
| | | | 过变滑动摩擦为 | 的万式木 |
| (选填"增大"或 ▲ v/(m/s) ▲ s/m | 侧小) 岸份人 | | | |
| 1 7 | / ² | | B | |
| 0 OK | | - | A | |
| 图 5 | | 6 | 图 7 | 图 8 |
| | | | | |
| 6.甲乙两人同时同地 | 向东运动,运动 | 图象如图 5 所示。 | 由图可知, 乙的速度 | 图 8 Ev _Z =m/s,以 |
| 6.甲乙两人同时同地 甲为参照物,乙向 | 向东运动,运动 (选填"; | 图象如图 5 所示。 东"或"西")运 | 由图可知,乙的速度 动。 | 度v _Z =m/s,以 |
| 6.甲乙两人同时同地 甲为参照物,乙向 7.如图 6 所示是龟兔 | 向东运动,运动[(选填"z 赛跑的情景。比 | 图象如图 5 所示。 东"或"西")运 8开始后,"观众 | 由图可知,乙的速度动。 "通过比较 | |
| 6.甲乙两人同时同地 甲为参照物,乙向 7.如图 6 所示是龟兔 | 向东运动,运动[(选填"z 赛跑的情景。比 运动得快。由于 | 图象如图 5 所示。 东"或"西")运 8开始后,"观众 | 由图可知,乙的速度动。 "通过比较 | gv _Z =m/s,以 通过的路程,认 |
| 6.甲乙两人同时同地 甲为参照物,乙向 7.如图 6 所示是龟兔 为跑在前面的兔子 平均速度较大的是 | 向东运动,运动[(选填"; 赛跑的情景。比 运动得快。由于 。 | 图象如图 5 所示。 东"或"西")运 赛开始后,"观众 兔子麻痹轻敌,中 | 由图可知,乙的速度动。 "通过比较 途睡了一觉,乌龟 ^至 | 度v _Z =m/s,以 通过的路程,认 率先到达终点,则全程 |
| 6.甲乙两人同时同地 甲为参照物,乙向 7.如图 6 所示是龟兔 为跑在前面的兔子 平均速度较大的是 | 向东运动,运动[(选填"z 赛跑的情景。比 运动得快。由于 。 瓶盖的起瓶器属 | 图象如图 5 所示。 东"或"西")运 赛开始后,"观众 兔子麻痹轻敌,中 | 由图可知,乙的速度动。 "通过比较 途睡了一觉,乌龟 ^至 | gv _Z =m/s,以 通过的路程,认 |
| 6.甲乙两人同时同地 甲为参照物,乙向 7.如图 6 所示是龟兔 为跑在前面的兔子 平均速度较大的是 8.如图 7 所示,提起 点是图中点。 | 向东运动,运动[(选填"; 赛跑的情景。比 运动得快。由于 :。 瓶盖的起瓶器属 | 图象如图 5 所示。 东"或"西")运 赛开始后,"观众 兔子麻痹轻敌,中 于(选填' | 由图可知,乙的速度动。 "通过比较 | 度v _Z =m/s,以 通过的路程,认 率先到达终点,则全程 |
| 6.甲乙两人同时同地 甲为参照物,乙向 7.如图 6 所示是龟兔 为跑在前面的兔子 平均速度较大的是 8.如图 7 所示,提起 点是图中点。 9.如图 8 所示是工地 | 向东运动,运动[(选填"z 赛跑的情景。比 运动得快。由于 运动得快。由于 。 瓶盖的起瓶器属 | 图象如图 5 所示。 东"或"西")运 穿开始后,"观众 兔子麻痹轻敌,中 于(选填' 车,装满货物的这 | 由图可知,乙的速度动。"通过比较 | 度v _Z =m/s,以 通过的路程,认 率先到达终点,则全程 "等臂")杠杆,其支 中如果前方出现紧急情 |
| 6.甲乙两人同时同地 甲为参照物,乙向 7.如图 6 所示是龟兔 为跑在前面的兔子 平均速度较大的是 8.如图 7 所示,提起 点是图中点。 9.如图 8 所示是工地 况,由于它的 | 向东运动,运动[(选填"; 赛跑的情景。比 运动得快。由于 运动得快。由于 流动得快。由于 上 加盖的起瓶器属 中常见的重型卡 大,从而惯性 | 图象如图 5 所示。 东"或"西")运 条开始后,"观众 兔子麻痹轻敌,中 于(选填' 车,装满货物的这 上大,导致其 | 由图可知,乙的速度动。 "通过比较 | 度v _Z =m/s,以 通过的路程,认 率先到达终点,则全程 "等臂")杠杆,其支 中如果前方出现紧急情 |
| 6.甲乙两人同时同地 甲为参照物,乙向 7.如图 6 所示是龟兔 为跑在前面的兔子 平均速度较大的是 8.如图 7 所示,提起 点是图中点。 9.如图 8 所示是工地 况,由于它的 10.一个木箱静止放在 | 向东运动,运动[(选填"; 赛跑的情景。比 运动得快。由于 。 瓶盖的起瓶器属 中常见的重型卡 大,从而惯性 生水平面上,当才 | 图象如图 5 所示。 东"或"西")运 条开始后,"观众 兔子麻痹轻敌,中 上———(选填' 车,装满货物的这 上大,导致其———————————————————————————————————— | 由图可知,乙的速度动。 "通过比较 | 度v _Z =m/s,以 通过的路程,认 率先到达终点,则全程 "等臂")杠杆,其支 中如果前方出现紧急情 变,所以很难刹停。 |
| 6.甲乙两人同时同地 甲为参照物,乙龟 7.如图 6 所示是龟兔 为政政在前较大是龟。 平如图 7 所正,是 点图 8 所示是上 。如图 8 所示是工地 况,由于它的 10.一个木箱静止放不 摩擦力30 | 向东运动,运动[(选填"; 赛跑的情景。比 运动得快。由于 运动得快。由于 严重的起瓶器属 中常见的重型卡 上,从平面上,当才 下,从"大" | 图象如图 5 所示。 东"或"西")运 条开始后,"观众 兔子麻痹轻敌,中 于(选填' 车,装满货物的这 生大,导致其 等有受到了 30N 水 "小于"或"等 | 由图可知,乙的速度动。 "通过比较 | 度v _Z =m/s,以 通过的路程,认 率先到达终点,则全程 "等臂")杠杆,其支 中如果前方出现紧急情 变,所以很难刹停。 挂动,这时箱子受到的 |
| 6.甲乙两人同时同地甲为参照物,乙向7.如图 6 所示是龟兔为跑在前面的兔兔,为跑在前面的兔兔,如图 7 所示,提起点是图中点。9.如图 8 所示是工地况,由于它的10.一个木箱静止放在摩擦力30,恰好勾速运动, | 向东运动,运动[(选填"z 赛跑的情景。比 运动得快。由于 运动得快。由于 严重的起瓶 型 中常见的重型卡 上,大面上,当才 下,以(选填"大于" 此时木箱受到的是 | 图象如图 5 所示。 东"或"西")运 条开始后,"观众 兔子麻痹轻敌,中 于(选填' 车,装满货物的这 大,导致了 30N 水 "小于"或"等 霍擦力为。 | 由图可知,乙的速度动。 "通过比较 | 度v _Z =m/s,以通过的路程,认 率先到达终点,则全程 "等臂")杠杆,其支 "等臂")杠杆,其支 中如果前方出现紧急情变,所以很难刹停。 建动,这时箱子受到的 增大到 45N 时,箱子 |
| 6.甲乙两人同时同地同时,不是一个人同时,不是一个人同时,不是一个人们的,不是一个人们的,不是一个人们的,不是一个人们,不是一个人们,一个一个一个人,一个一个人的,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们 | 向东运动,运动。 一个人。 一个人。 一个人。 一个人。 一个人。 一个人。 一个人。 一个人 | 图象如图 5 所示。 宏宗 如图 5 所示。 宏宗 四" "四" "观 "四" "观 后, "观 后, "观 后, "观 在, 强 子 麻 , 臣 人, 贵 子 不 , 贵 子 不 , 贵 子 不 , 贵 子 不 , 贵 子 不 , 贵 子 不 , 贵 子 不 , 贵 子 不 , 贵 子 不 , 贵 子 不 , 贵 子 不 , 贵 子 不 , 贵 , 贵 , 贵 , 贵 , 贵 , 贵 , 贵 , 贵 , 贵 , | 由图可知,乙的速度动。"通过比较 | 度v _Z =m/s,以 通过的路程,认 率先到达终点,则全程 "等臂")杠杆,其支 中如果前方出现紧急情 变,所以很难刹停。 建动,这时箱子受到的 增大到 45N 时,箱子 |
| 6.甲乙两人同时同地同时,不是一个人同时,不是一个人同时,不是一个人们的,不是一个人们的,不是一个人们的,不是一个人们,不是一个人们,一个一个一个人,一个一个人的,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们 | 向东运动,运动。 一个人。 一个人。 一个人。 一个人。 一个人。 一个人。 一个人。 一个人 | 图象如图 5 所示。 东"或"西")运 东"或后,"观 成后,"观 成后,"观 成子麻痹轻敌,中 生,发导了。 大,导到了。 "小子"或"等。 等,为一一。 等,数,为,一一。 等,数,为,一一。 等,数,为,一一。 等,数,为,一一。 等,数,为,,一一。 等,数,为,,一一。 等,数,为,,一一。 等,数,为,,一一。 等,数,为,,,,,,,,。 是,一个,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,, | 由图可知,乙的速度动。 "通过比较 | 度v _Z =m/s,以通过的路程,认 率先到达终点,则全程 "等臂")杠杆,其支 "等臂")杠杆,其支 中如果前方出现紧急情变,所以很难刹停。 建动,这时箱子受到的 增大到 45N 时,箱子 位置上,第 11-16 小 选择,每小题有一个或 |
| 6.甲乙两人同时,是的人们的人们的,是的人们的,是的人们的人们的人们的人们的人们的人们的人们,是一个人们的人们,我们们是一个人们的人们,我们们们的人们,我们们们们的人们,我们们们们们的人们,我们们们们们们们们,我们们们们们们们们们们 | 向东运动。 一次运动。 一次运动。 一次运动。 一次运动。 一次运动。 一次运动。 一次运动。 一次一个。 一个一个。 一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个 | 图象如图 5 所。。 家 8 如 8 5 所。。 家 7 如 6 第 7 第 7 第 8 第 9 3 0 8 第 9 3 0 8 第 9 3 0 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 | 由图可知,乙的速度动。"通过比较 | 度v _Z =m/s,以通过的路程,认 率先到达终点,则全程 "等臂")杠杆,其支 "等臂")杠杆,其支 中如果前方出现紧急情变,所以很难刹停。 建动,这时箱子受到的 增大到 45N 时,箱子 位置上,第 11-16 小 选择,每小题有一个或 |
| 6.甲乙两人同时已的一个人们的,是一个人们的,是一个人们的,是一个人们的,是一个人们的,是一个人们的,是一个人们的,是一个人,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们,一 | 向东运动,运动。 一个大型,一个大型,一个大型,一个大型,一个大型,一个大型,一个大型,一个大型, | 图象如图 5 所示。 家你们的一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个 | 由图可知,乙的速度动。"通过比较 | 度v _Z =m/s,以通过的路程,认 |
| 6.甲乙两人同时已的一个人们的,是一个人们的,是一个人们的,是一个人们的,是一个人们的,是一个人们的,是一个人们的,是一个人,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们,一个人们,一 | 向 | 图象如第5条 5 5 6 5 6 5 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 6 | 由图可知,乙的速度动。 "通过比较 | 度v _Z =m/s,以 |

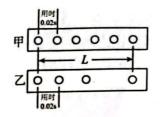








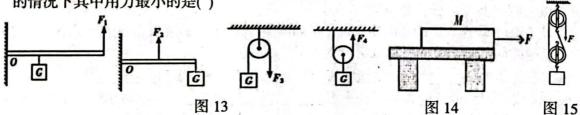
图 9 mim 2 1 1 图 10 1 1 mim 0 2 1 0 mm 图 11

- 12.在讲解滑动摩擦力这节内容时, 熊老师使用鞋刷做实验, 他按下鞋刷并推动鞋刷运动时, 刷毛 发生了如图 10 所示的弯曲, A 处形变小于 B 处形变, 对这一实验现象的分析正确的是()
 - A. A 处的刷毛受到的摩擦力大于 B 处刷毛受到的摩擦力

B.鞋刷在向右运动

C.从刷毛弯曲的方向可以判断刷毛受到摩擦力的方向向右 D.鞋刷各部分所受压力相同

- 13.足球世界杯为我们贡献了赏心悦目的精彩比赛,如图 11 是守门员扑球时的情景,下列说法正 确的是()
 - A.守门员扑住球时,守门员没有受到球的作用
 - B.守门员扑住球时, 力只改变了物体的运动状态
 - C.球被脚踢出去后能继续飞行, 是因为球有惯性
 - D.足球在空中飞行过程中,运动状态没有发生改变
- 14.如图 12 所示是无人机送货时的场景,无人机下方悬挂一个重物,通过四个螺旋桨的调节可实 现无人机的各种运动和悬停,不考虑空气阻力和细绳自重,则无人机在空中()
 - A.悬停时, 重物受到的重力与它对细线的拉力是一对平衡力
 - B.匀速下降时, 重物所受的重力大于细线对重物的拉力
 - C.水平匀速飞行时, 悬挂重物的细线会偏离竖直方向
 - D.悬停时, 重物对细绳的拉力与无人机对细绳的拉力是一对平衡力
- 15.如图 13 所示的各简单机械使所受重力同为 G 的物体都处于静止状态, 在不计机械自重和摩擦 的情况下其中用力最小的是()



C.

В.

D.

- 16.如图 14 所示,水平桌面上有一长为L,质量分布均匀的木板M,右端与桌边相齐,在水平力F的作用下,沿直线向右匀速离开桌边,在此过程中,下列说法正确的是()
 - A.M对桌面的压强变小,压力变小 B.M对桌面的压强不变,压力不变

C.M对桌面的压强变大,压力不变

- D.M对桌面的压强变大,压力变小
- 17.车间工人们用如图 15 所示的滑轮组把重物提起 2m 的高度,下列关于这个滑轮组的说法中, 正确的是()
 - A.绳子自由端被拉下了 4m

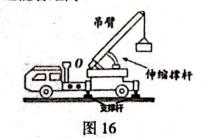
B.这个滑轮组能省距离

C.这个滑轮组能省力

- D.这个滑轮组不仅能省力,还能省距离
- 18.如图 16 是吊车起吊货物的结构示意图,伸缩撑杆为圆弧状,工作 时它对吊臂的支持力始终与吊臂垂直,使吊臂绕 0 点缓慢转动,

从而将货物提起,下列说法正确的是()

- A.吊臂是一个省力杠杆, 但要费距离
- B. 匀速顶起吊臂的过程中, 伸缩撑杆支持力的力臂变小
- C. 匀速顶起吊臂的过程中, 伸缩撑杆支持力逐渐变小
- D.吊车要设置支撑杆的目的是为了提高其工作时的稳定性

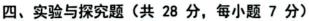


- 三、计算题 (共 26 分, 第 19 小题 8 分、第 20 小题 9 分, 第 21 小题 9 分)
- 19.南昌市城市—环线由洪都大道高架快速路、英雄大桥、昌九快速路(枫生快速路)、前湖大道快速路、朝阳大桥、九洲高架快速路组成,连接了东湖区、西湖区、青云谱区、青山湖区、经开区、红谷滩新区等区域。—环线长度约 3.6×10⁴m。
 - (1) 若汽车以 15m/s的速度匀速行驶, 走完一环线全程需要多少秒?
- (2)—辆汽车在某段路程中前 18km用时 20min,后 18km用时 15min,求该汽车在这段路程中的平均速度约是多少km/h?合多少m/s(结果保留整数)?
- 20.冬奥会双人滑冰项目中,中国运动员隋文静、韩聪,翩若惊鸿,宛如游龙,凭借精彩的表演勇夺金牌。如图 17 所示,是比赛中两位运动员在冰面上做匀速直线运动时的托举动作。若隋文静的质量为 50kg,韩聪的质量为 70kg,双脚冰刀与水平冰面的接触总面积约为 20cm²。求:(g取 10N/kg)



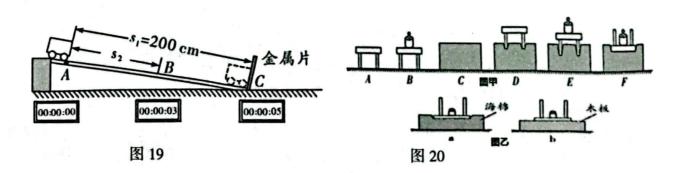
图 17

- (1) 此时韩聪举起隋文静的力?
- (2) 隋文静、韩聪总的重力?
- (3) 韩聪对水平地面的压强?
- 21.如图 18 所示,工人用滑轮组吊起质量为 50kg 的箱子,动滑轮的重力为 100N,箱子 10s 内被匀速竖直提升了 2m,不计绳重和摩擦,g取 10N/kg.
 - (1) 求绳子自由端移动的距离?
 - (2) 求绳子自由端移动的速度?
 - (3) 求工人施加的拉力?





- 图 18
- 22.在做"测小车的平均速度"的实验中,设计了如图 19 所示的实验装置,并记录了小车通过 A、B、C 三处的时间,电子表的显示数字分别表示"小时:分:秒".
 - (1) 该实验的原理是_____。实验中所用的测量工具是电子表和____。
- (2)该实验设置斜面的目的是为了让小车____。如果小车运动时间较短,不便于计时,可以通过使斜面的坡度变_____(选填"陡"或"缓")的方式,改变小车的运动时间,达到便于测量时间的目的。
- (3)实验中每次让小车从斜面顶端由静止自由滑下,若 s₂ 的路程正好是全部路程的一半,则小车通过上半程的平均速度是_____m/s(保留 1 位小数),小车通过上半程的平均速度 v_{AB} 与小车通过下半程的平均速度 v_{BC}相比 v_{AB} ______v_{BC}(选填 ">" "<"或 "="),小车通过全程的平均速度是______m/s.



| (1)在实验中,通过观察来比较是 | C -1 66 1/2 田 大佐 田 | |
|--|--|---|
| | | 西外党办州行山 |
| (2) 为了探究压力作用的效果跟压力大小的关系,应证 | 发通过图中中的 | 网队头短进行比 |
| 较,得出结论是 | 1 2 2 2 1 10 | · + · · · |
| (3)通过实验发现:压力作用的效果不仅跟压力的大利 | 小 有天,而且跟 | |
| 物理学中,用来表示压力的作用效果。 | _ | Usin 1 President |
| (4) 对比图 20 乙的情景,不选用木板进行实验的原因 | | 1 5 C 1 - 1 C 1 C 1 C 1 C 1 C 1 C 1 C 1 C 1 |
| 比较图 a 中海绵受到的压强 p_a 和图 b 中木板受到的压强 p_b 的 | 大小关系为 p_a | _p _b (选填">""<" |
| 或"=")。 | | TO THE PERSON OF THE |
| 24.如图 21 所示是探究"滑动摩擦力大小与压力的关系"的 | り实验场景。 | |
| [2] | | |
| | | |
| *# | → F | - 생 |
| managanan managanan managanan managanan | annimum . | and the second |
| 图 21 | | |
| 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 | | |
| (1)在此实验中,通过读取弹簧测力计的示数 力的大小。 | _(选填"直接"或 | "间接")得到摩擦 |
| (2) 开始拉木块时,水平拉力逐渐增大,但木块仍然能 | 计 木块所受的磨 | 察力(填 |
| "变大""变小"或"不变")。 | · 正,小人// 文时净1 | */J(3 |
| (3) 匀速直线拉动木块,弹簧测力计的示数如图 21 甲 | 所示 为 | N. |
| (4)在木块上放上一个砝码,然后匀速直线拉动木块, | | |
| 甲、乙两次实验得出的初步结论是 | | |
| 究方法是。 | | 0 22 22/11#3/9/ |
| (5) 在甲实验中, 当木块的运动速度变大时, 滑动摩护 | 家力的大小 | "选填"变大""变 |
| 小"或"不变") | | |
| (6) 小华对测量摩擦力大小的方案进行了改进,如图图 | 可,这种改进的好处 | (写 |
| 一种即可)。 | | |
| | Anna A M. J. Press | na di Angele e |
| 25.如图 22 所示是某实验小组探究"杠杆的平衡条件"的等 | Ç验装置。 | |
| | | 文个说法是 |
| 25.如图 22 所示是某实验小组探究 "杠杆的平衡条件" 的第 (1)挂钩码前,杠杆在图 22 甲所示的位置静止,此时杠杆(选填"正确"或"错误")的;要想使杠杆在水平位置等 | 也是处于平衡状态,这 | and the Control of the Control |
| (1)挂钩码前,杠杆在图 22 甲所示的位置静止,此时杠杆也(选填"正确"或"错误")的;要想使杠杆在水平位置等 | 也是处于平衡状态,这 | and the Control of the Control |
| (1)挂钩码前,杠杆在图 22 甲所示的位置静止,此时杠杆也 | 也是处于平衡状态,这 | and the Control of the Control |
| (1)挂钩码前,杠杆在图 22 甲所示的位置静止,此时杠杆也(选填"正确"或"错误")的;要想使杠杆在水平位置等母向(选填"左"或"右")侧调节。 | 也是处于平衡状态,这 | and the Control of the Control |
| (1)挂钩码前,杠杆在图 22 甲所示的位置静止,此时杠杆(选填"正确"或"错误")的;要想使杠杆在水平位置码向(选填"左"或"右")侧调节。 (2)调节杠杆在水平位置平衡后, | 也是处于平衡状态,这 | and the Control of the Control |
| (1)挂钩码前,杠杆在图 22 甲所示的位置静止,此时杠杆(选填"正确"或"错误")的;要想使杠杆在水平位置码向(选填"左"或"右")侧调节。 (2)调节杠杆在水平位置平衡后,小明第一次进行实验如图 22 乙所示就 | 也是处于平衡状态, 就 平衡,接下来可以尝 | and the Control of the Control |
| (1)挂钩码前,杠杆在图 22 甲所示的位置静止,此时杠杆(选填"正确"或"错误")的;要想使杠杆在水平位置码中向(选填"左"或"右")侧调节。 (2)调节杠杆在水平位置平衡后,小明第一次进行实验如图 22 乙所示就使杠杆水平平衡,所以他马上就得出了 | 也是处于平衡状态, 让 平衡,接下来可以尝 | and the Control of the Control |
| (1)挂钩码前,杠杆在图 22 甲所示的位置静止,此时杠杆(选填"正确"或"错误")的;要想使杠杆在水平位置码向(选填"左"或"右")侧调节。 (2)调节杠杆在水平位置平衡后,小明第一次进行实验如图 22 乙所示就使杠杆水平平衡,所以他马上就得出了结论,他的做法是(选填"正确" | 也是处于平衡状态, 就 平衡,接下来可以尝 | 试将杠杆左端的螺 |
| (1)挂钩码前,杠杆在图 22 甲所示的位置静止,此时杠杆(选填"正确"或"错误")的;要想使杠杆在水平位置码中向(选填"左"或"右")侧调节。 (2)调节杠杆在水平位置平衡后,小明第一次进行实验如图 22 乙所示就使杠杆水平平衡,所以他马上就得出了 | 也是处于平衡状态, 让 平衡,接下来可以尝 | and the Control of the Control |
| (1)挂钩码前,杠杆在图 22 甲所示的位置静止,此时杠杆(选填"正确"或"错误")的;要想使杠杆在水平位置码向(选填"左"或"右")侧调节。 (2)调节杠杆在水平位置平衡后,小明第一次进行实验如图 22 乙所示就使杠杆水平平衡,所以他马上就得出了结论,他的做法是(选填"正确" | 也是处于平衡状态, 这 平衡,接下来可以尝 工 | 试将杠杆左端的螺 |
| (1)挂钩码前,杠杆在图 22 甲所示的位置静止,此时杠杆(选填"正确"或"错误")的;要想使杠杆在水平位置码向(选填"左"或"右")侧调节。 (2)调节杠杆在水平位置平衡后,小明第一次进行实验如图 22 乙所示就使杠杆水平平衡,所以他马上就得出了结论,他的做法是(选填"正确" | 也是处于平衡状态, 就 平衡,接下来可以尝 | 试将杠杆左端的螺 |
| (1)挂钩码前,杠杆在图 22 甲所示的位置静止,此时杠杆(选填"正确"或"错误")的;要想使杠杆在水平位置码向(选填"左"或"右")侧调节。 (2)调节杠杆在水平位置平衡后,小明第一次进行实验如图 22 乙所示就使杠杆水平平衡,所以他马上就得出了结论,他的做法是(选填"正确"或"错误")的,原因是 | 也是处于平衡状态, 这 平衡,接下来可以尝 之 Z | 试将杠杆左端的螺 |
| (1)挂钩码前,杠杆在图 22 甲所示的位置静止,此时杠杆(选填"正确"或"错误")的;要想使杠杆在水平位置码中向(选填"左"或"右")侧调节。 (2)调节杠杆在水平位置平衡后,小明第一次进行实验如图 22 乙所示就使杠杆水平平衡,所以他马上就得出了结论,他的做法是(选填"正确"或"错误")的,原因是。 | 也是处于平衡状态,这 平衡,接下来可以尝 之 图 22 干0点处挂上 2 个钩 | 试将杠杆左端的螺 |
| (1)挂钩码前,杠杆在图 22 甲所示的位置静止,此时杠杆(选填"正确"或"错误")的;要想使杠杆在水平位置码向(选填"左"或"右")侧调节。 (2)调节杠杆在水平位置平衡后,小明第一次进行实验如图 22 乙所示就使杠杆水平平衡,所以他马上就得出了结论,他的做法是(选填"正确"或"错误")的,原因是。 (3)另一小组利用图 22 丙所示的装置进行探究,在杠簧测力计在A点处竖直向上拉,使杠杆在水平位置平衡,此 | 也是处于平衡状态,这 平衡,接下来可以尝 之 图 22 年0点处挂上 2 个钩 公时弹簧测力计示数 | 试将杠杆左端的螺 112 12 13 13 14 15 16 17 18 18 18 18 18 18 18 18 18 18 |
| (1)挂钩码前,杠杆在图 22 甲所示的位置静止,此时杠杆(选填"正确"或"错误")的;要想使杠杆在水平位置码中向(选填"左"或"右")侧调节。 (2)调节杠杆在水平位置平衡后,小明第一次进行实验如图 22 乙所示就使杠杆水平平衡,所以他马上就得出了结论,他的做法是(选填"正确"或"错误")的,原因是。 | 也是处于平衡状态,这 平衡,接下来可以尝 之 图 22 年0点处挂上 2 个钩 公时弹簧测力计示数 | 试将杠杆左端的螺 112 12 13 13 14 15 16 17 18 18 18 18 18 18 18 18 18 18 |